

CHAPTER(3) Vectors(المتجهات)

Physical Quantities (الكميات الفيزيائية)

Vector quantities

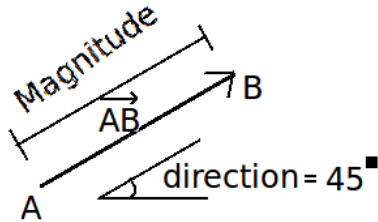
magnitude and direction

لها مقدار واتجاه

لها قواعد جمع وضرب خاصه بالمتجهات

Exp. Displacement, Velocity, Acceleration

ويمكن تمثيل المتجه بالرسم (مقدار واتجاه)



Scalar Quantities

Magnitude

لها مقدار فقط

تتبع قواعد الجمع والضرب العادي

Exp. Pressure , Temperature , Distance, speed etc.

The magnitude of a vector can be never negative

→ The magnitude is always positive

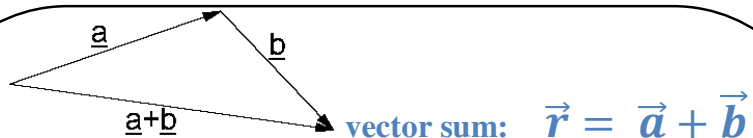
Magnitude	المقدار أو القيمة المطلقة (دائما موجب)
Sum	مجموع
The angle	الزاوية
x- component	المركبة x- (قيمة المتجه في الاتجاه x)
Unit vector notation	متجهات الوحدة (i , j , k)
Origin	مركز الإحداثيات (نقطة الأصل 0,0)
Coordinate system	نظام الإحداثيات (x, y, z)
horizontal component	المركبة الأفقية (قيمة المتجه في الاتجاه x)
vertical component	المركبة الرأسية (قيمة المتجه في الاتجاه y)
Direction	الاتجاه (يقصد الزاوية مع x الموجب عكس الساعة)
Vector product	الضرب الاتجاهي
Scalar product	الضرب القياسي



جمع (طرح) المتجهات (Addition of vectors)

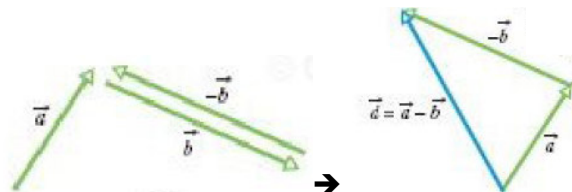
Adding Vectors Geometrically

جمع المتجهات هندسيا



Properties of vector addition:

- 1- Commutative law: $\vec{A} + \vec{B} = \vec{B} + \vec{A}$
- 2- Associative law: $(\vec{A} + \vec{B}) + \vec{C} = \vec{A} + (\vec{B} + \vec{C})$
- 3- The negative vector of vector $\vec{A}$ is denoted by vector $-\vec{A}$ and is a vector with the same magnitude as of vector $\vec{A}$ But with exactly opposite direction.
- 4- Vectors Subtraction: $\vec{d} = \vec{a} - \vec{b} = \vec{a} + (-\vec{b})$



Adding Vectors Analytically

جمع المتجهات تحليليا

$$\vec{r} = \vec{a} \pm \vec{b}$$

$$\begin{array}{r} \vec{a} = a_x \hat{i} + a_y \hat{j} + a_z \hat{k} \\ \pm \\ \vec{b} = b_x \hat{i} + b_y \hat{j} + b_z \hat{k} \\ \hline = \\ \vec{r} = r_x \hat{i} + r_y \hat{j} + r_z \hat{k} \end{array}$$

$$|r| = r = \sqrt{r_x^2 + r_y^2}, \quad \theta = \tan^{-1} \frac{r_y}{r_x}$$

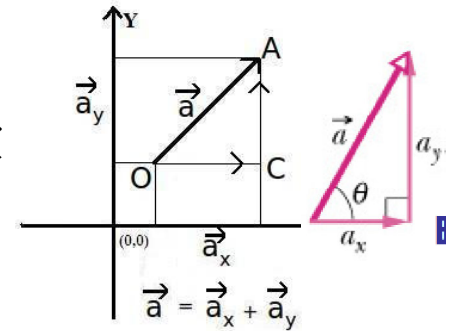
Vector addition	$\vec{A} + \vec{B} = (A_x + B_x) \hat{i} + (A_y + B_y) \hat{j} + (A_z + B_z) \hat{k}$
Vector subtraction	$\vec{A} - \vec{B} = (A_x - B_x) \hat{i} + (A_y - B_y) \hat{j} + (A_z - B_z) \hat{k}$



Components of a Two dimensional vector:

a_x and a_y are called the components of vector $\vec{a}$

تسمى عملية تحليل المتجه الى مركباته بـ Resolving Vectors

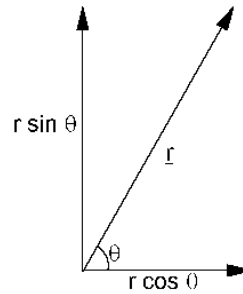


To resolve two dimensional vector:

x-component of vector $\vec{a}$

$$a_x = a \cos \theta$$

a is the magnitude of vector $\vec{a}$ (قيمة المتجه)
 θ is the angle made by the vector with x axes
 (الزاوية المحصورة بين المتجه ومحور x الموجب)
 a_x is a vector along x-axis



y-component of vector $\vec{a}$

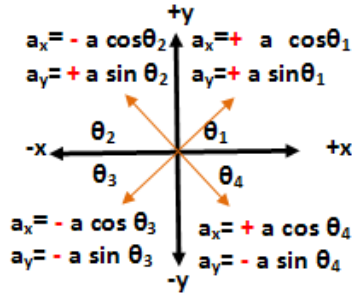
$$a_y = a \sin \theta$$

a is the magnitude of vector $\vec{a}$ (قيمة المتجه)
 θ is the angle made by the vector with x axes
 (الزاوية المحصورة بين المتجه ومحور x الموجب)
 a_y is a vector along y-axis

يراجع تحليل المركبات كما تم شرحه في المحاضرة

Unit vectors

Magnitude	direction
1	$\hat{i} \rightarrow x\text{-axis}$
1	$\hat{j} \rightarrow y\text{-axis}$
1	$\hat{k} \rightarrow z\text{-axis}$



ويمكن كتابة التحليل بصورة عامة كالتالي:

1- اختيار الزاوية الصغيرة والقريبة من محور x (الموجب أو السالب) مثل $\theta_1, \theta_2, \theta_3, \theta_4$

2- كتابة التحليل العام حيث أن

$$a_x = a \cos \theta, \quad a_y = a \sin \theta$$

3- وضع إشارة المحاور للمركبات وذلك حسب موقع المتجه في أي ربع (كما في الشكل)



د. مناه فرحان

كيف نعبر عن المتجهات How to express vectors?

Unit vectors notation

$$\vec{a} = a_x \mathbf{i} + a_y \mathbf{j}$$

معطى في السؤال

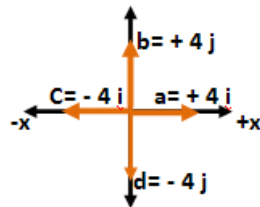
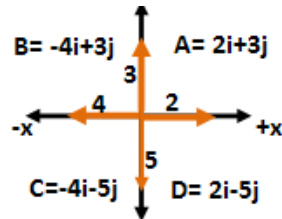
$$a_x = +3 \quad a_y = -2$$

$$\vec{a} = +3 \mathbf{i} - 2 \mathbf{j}$$

$$a_x = -4 \quad a_y = -1$$

$$\vec{a} = -4 \mathbf{i} - \mathbf{j}$$

من الرسم



بإيجاد مركباته

إذا أعطى المتجه على صورة مقدار a واتجاه θ فإننا نحلله

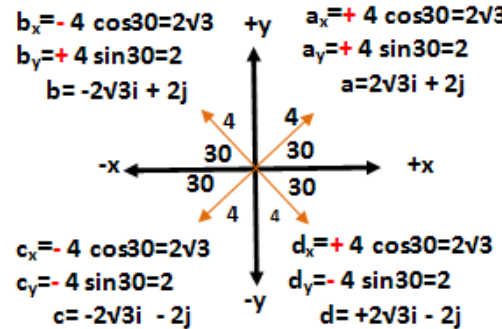
$$a_x = a \cos \theta$$

$$a_y = a \sin \theta$$

ومن ثم يكتب المتجه بدلالة متجهات الوحدة:

$$\vec{a} = a \cos \theta \mathbf{i} + a \sin \theta \mathbf{j}$$

$$\vec{a} = a_x \mathbf{i} + a_y \mathbf{j}$$



Magnitude-angle notation

$$|a|, \theta$$

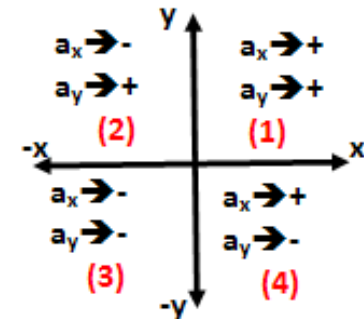
$$|a| = a = \sqrt{a_x^2 + a_y^2}$$

$$\theta = \tan^{-1} \frac{a_y}{a_x}$$

مع مراعاة وضع إشارة المركبات عند حساب الزاوية

$$\theta = \begin{cases} + & \text{counter clockwise} \\ - & \text{clockwise} \end{cases}$$

+ عكس عقارب الساعة
- مع عقارب الساعة



Unit vectors

Magnitude	direction
1	$\mathbf{i} \rightarrow$ x-axis
1	$\mathbf{j} \rightarrow$ y-axis
1	$\mathbf{k} \rightarrow$ z-axis



Product of Vectors : ضرب المتجهات

Vector * Scalar = Vector

$$\vec{b} = n\vec{a}$$

$$\text{Exp. } \vec{a} = 3i + 4j$$

$$\vec{b} = 2\vec{a} = 6i + 8j$$

$$|b| = |2\vec{a}| = \sqrt{6^2 + 8^2}$$

Vector . Vector = Scalar Scalar (dot) Product

$$1-\vec{a} \cdot \vec{b} = |a| \cdot |b| \cos \phi$$

$$2-\vec{a} \cdot \vec{b} = a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z$$

$$3-\vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{b} \cdot \vec{a}$$

$$4-i \cdot i = j \cdot j = k \cdot k = 1$$

المتجهان متشابهان = 1

$$i \cdot j = j \cdot k = k \cdot i = 0$$

المتجهان مختلفان = 0

$$5-\vec{a} \cdot \vec{b} = 0 \rightarrow \phi = 90^\circ$$

المتجهان متعامدان

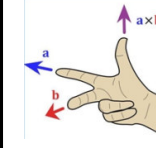
$$\vec{a} \cdot \vec{b} = ab \rightarrow \phi = 0$$

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = -ab \rightarrow \phi = 180$$

Vector X Vector = Vector Vector (cross) product

$$1-\vec{c} = \vec{a} \times \vec{b} = |a| \cdot |b| \sin \phi$$

$\vec{c}$ is perpendicular to both $\vec{a}$ and $\vec{b}$



يحدد الاتجاه باستخدام قاعدة اليد اليمنى

$$2-\vec{c} = \vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} +i & -j & +k \\ a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \end{vmatrix}$$

$$3-\vec{a} \times \vec{b} = -\vec{b} \times \vec{a}$$

$$4-i \times i = j \times j = k \times k = 0$$

المتجهان متشابهان = 0

المتجهان مختلفان = المتجه الثالث والإشارة

تتبع قاعدة اليد اليمنى

$$i j k \rightarrow (+), k j i \rightarrow (-)$$

$$\text{Exp. } j \times k = +i, k \times j = -i$$

$$5-\phi = 0 \rightarrow \vec{a} \times \vec{b} = 0$$

المتجهان متوازيان

$$\phi = 90^\circ \rightarrow |\vec{a} \times \vec{b}|_{\max} = |a| |b|$$

المتجهان متعامدان